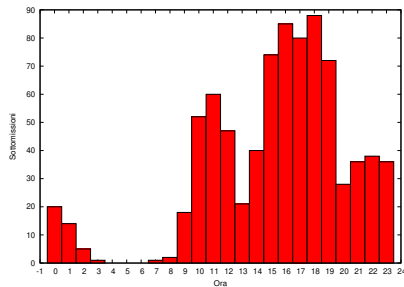
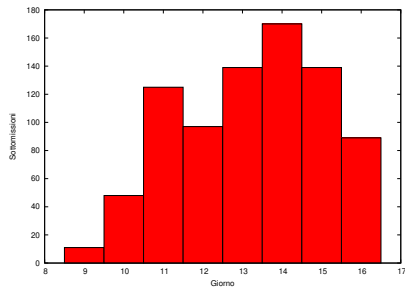


# Lettere da Powarts



Numero sottoposizioni: 819



- ▶ 73 gruppi partecipanti, di cui 69 gruppi hanno fatto almeno una sottoposizione;
- ▶ 178 studenti iscritti, di cui 174 appartenenti a gruppi che hanno fatto almeno una sottoposizione;

## PUNTEGGI

- ▶  $P < 30$  → progetto non passato
- ▶  $30 \leq P < 75$  → 1 punti bonus (18 gruppi)
- ▶  $75 \leq P < 100$  → 2 punti bonus (19 gruppi)
- ▶  $P = 100$  → 3 punti bonus (31 gruppi)

Classifiche e sorgenti sul sito (controllate i numeri di matricola):

[https://judge.science.unitn.it/slides/asd20/classifica\\_progl.pdf](https://judge.science.unitn.it/slides/asd20/classifica_progl.pdf)

Consideriamo un grafo connesso e non orientato  $G = (V, E)$  con  $N$  nodi ed  $M$  archi e un nodo  $P$  rappresentante la città di Powarts. Partendo dal nodo  $P$ , scegliendo sempre **il percorso più breve**, verranno raggiunti gli altri nodi, per la consegna delle lettere per Powarts.

Colui Che Non Deve Essere Nominato attaccherà una città e costringerà i gufi a non passare per essa durante le consegne. Questo corrisponde al rimuovere un nodo e tutti gli archi ad esso collegati.

Il nodo da rimuovere  $R$  è scelto in modo da **massimizzare** il numero  $K$  di nodi  $n$  per cui il cammino minimo tra  $P$  ed  $n$  è più lungo del cammino minimo prima della rimozione di  $R$ .

### PROBLEMA

Trovare  $K$ , ovvero il massimo numero di studenti che non riceverà la lettera entro il tempo minimo previsto inizialmente.

Se il grafo di input è un albero e scegliamo Powarts come radice, la scelta migliore per Colui Che Non Deve Essere Nominato sarà attaccare il figlio  $u$  di  $P$  tale che il numero di nodi nel sottoalbero radicato in  $u$  sia massimo. Quindi:

- ▶ contiamo il numero di nodi in ogni sottoalbero radicato in un figlio di  $P$  (con delle visite);
- ▶ dopo aver individuato il nodo attaccato  $u$ , usiamo un'ulteriore visita per stampare l'elenco dei nodi presenti nel sottoalbero radicato in  $u$ .

- ⇒ soluzione: `tree.cpp` (49 SLOC, Source Lines Of Code<sup>1</sup>)
- ⇒ complessità:  $O(N + M)$
- ⇒ 45 punti

---

<sup>1</sup>Ottenuto con SLOCCount di David A. Wheeler

Se il grafo in input è tale che esiste **un unico percorso di lunghezza minima** tra Powarts e ogni altro nodo, è possibile ricondursi al caso degli alberi:

- ▶ calcoliamo l'albero dei cammini minimi;
- ▶ applichiamo la soluzione precedente a questo albero.



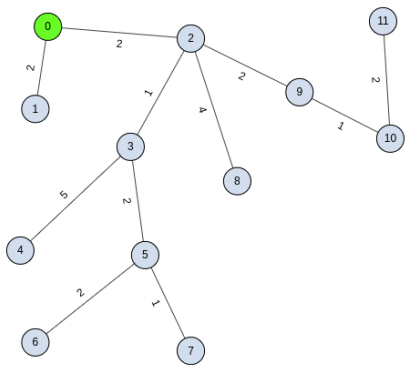
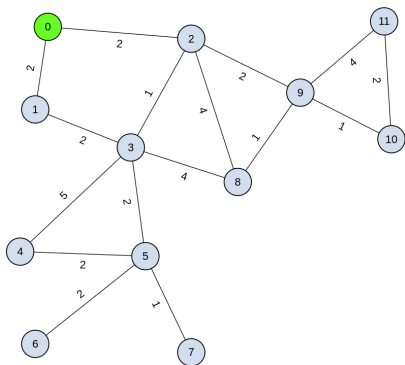
## DEFINIZIONE

L'albero dei cammini minimi  $T$  di un grafo pesato  $G$ , rispetto ad un vertice  $P$ , è un sottografo di  $G$  che:

- ▶ contiene tutti i vertici di  $G$ ;
- ▶ ha come radice  $P$ ;
- ▶ è tale che la distanza tra  $P$  e un qualsiasi altro vertice  $u$  in  $T$  è pari alla lunghezza del percorso più breve da  $P$  a  $u$  in  $G$ .

**Nota:** in generale l'albero dei cammini minimi non è unico.

# ESEMPIO



Con l'algoritmo di Dijkstra è possibile calcolare in modo efficiente la distanza minima tra il nodo  $P$  ed ogni altro nodo nel grafo.

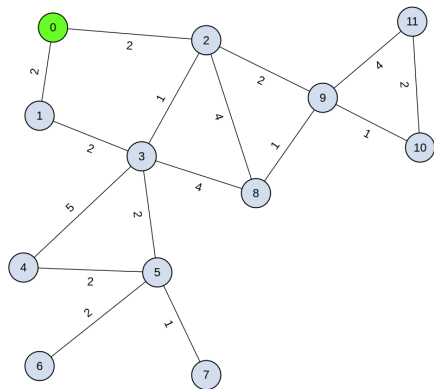
```
struct node {
    int id;
    int dist;
};

bool operator < (const node a, const node b){
    return a.dist > b.dist;
}

void dijkstra(int source, vector<bool>& visited){
    priority_queue<node> q;
    q.push({source, 0});
    dist[source] = 0;
    ...
}
```

```
while (!q.empty()){
    int u = q.top().id;
    int d = q.top().dist;
    q.pop();
    if(!visited[u]){
        visited[u] = true;
        for(pair<int,int> p : graph[u]) {
            int v = p.first;
            int weight = p.second;
            if(!visited[v]){
                if (dist[v] > dist[u] + weight){
                    dist[v] = dist[u] + weight;
                    q.push({v,dist[v]});
                }
            }
        }
    }
}
```

# ESEMPIO



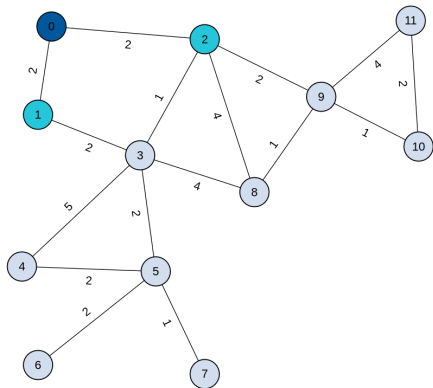
- ▶ Nodo di partenza: 0
- ▶ Distanza: 0

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = {[0,0]}

# ESEMPIO



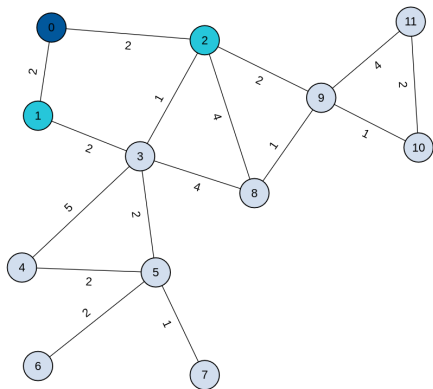
- ▶ Nodo: 0
- ▶ Distanza: 0

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { }

# ESEMPIO



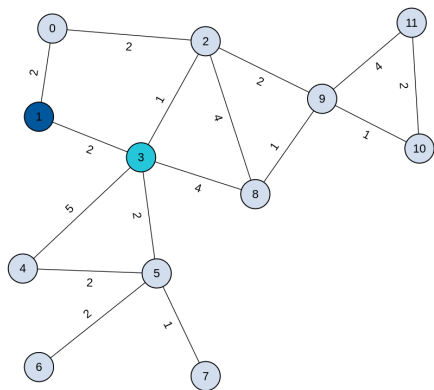
- ▶ **Nodo: 0**
- ▶ **Distanza: 0**
- ▶ **Nodo adiacente: 1**
- ▶ **Distanza:  $0 + 2 = 2$**
- ▶ **Nodo adiacente: 2**
- ▶ **Distanza:  $0 + 2 = 2$**

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	2	2	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [1,2], [2,2] }

# ESEMPIO



- ▶ Nodo: 1
- ▶ Distanza: 2

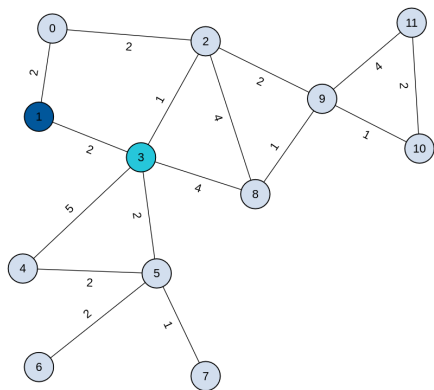
dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	2	2	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [2, 2] }



# ESEMPIO



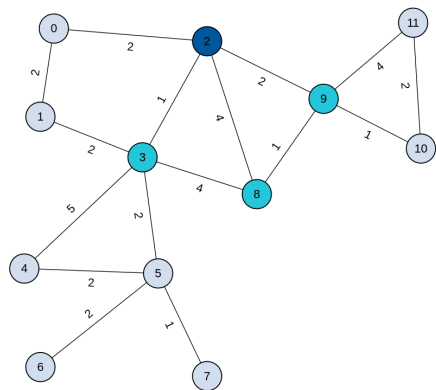
- ▶ Nodo: 1
- ▶ Distanza: 2
- ▶ Nodo adiacente: 3
- ▶ Distanza:  $2 + 2 = 4$

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	2	2	4	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [2, 2], [3, 4] }

# ESEMPIO



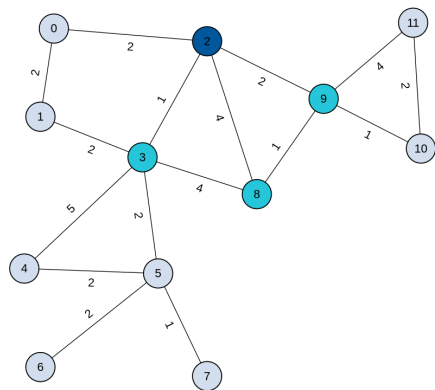
- ▶ Nodo: 2
- ▶ Distanza: 2

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	2	2	4	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [3, 4] }

# ESEMPIO



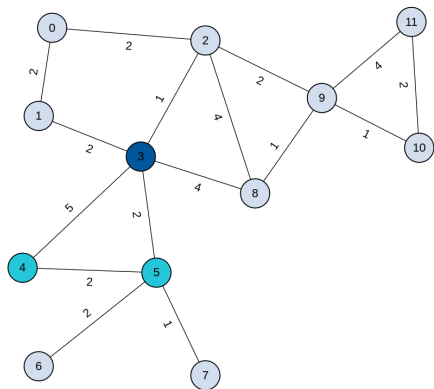
- ▶ **Nodo: 2**
- ▶ **Distanza: 2**
- ▶ **Nodo adiacente: 3**
- ▶ **Distanza:  $2 + 1 = 3$**
- ▶ **Nodo adiacente: 8**
- ▶ **Distanza:  $2 + 4 = 6$**
- ▶ **Nodo adiacente: 9**
- ▶ **Distanza:  $2 + 2 = 4$**

dist =

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	0	2	2	3	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	6	4	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [3, 3], [3, 4], [9, 4], [8, 6] }

# ESEMPIO



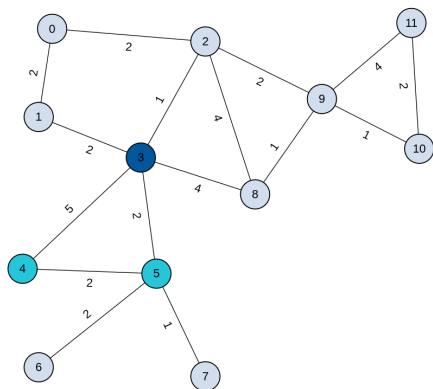
- ▶ **Nodo: 3**
- ▶ **Distanza: 3**

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	2	2	3	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	6	4	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [3, 4], [9, 4], [8, 6] }

# ESEMPIO



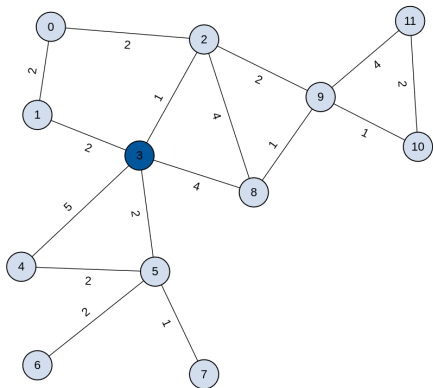
- ▶ **Nodo: 3**
- ▶ **Distanza: 3**
- ▶ **Nodo adiacente: 4**
- ▶ **Distanza:  $3 + 5 = 8$**
- ▶ **Nodo adiacente: 5**
- ▶ **Distanza:  $3 + 2 = 5$**

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	2	2	3	8	5	$\infty$	$\infty$	6	4	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [3, 4], [9, 4], [5, 5], [8, 6], [4, 8] }

# ESEMPIO



- ▶ Nodo: 3
- ▶ Distanza: 4
- ▶ Nodo già visitato, lo ignoro.

dist =

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
0	2	2	3	8	5	$\infty$	$\infty$	6	4	$\infty$	$\infty$

priority\_queue = { [9, 4], [5, 5], [8, 6], [4, 8] }

**Nota:** per la costruzione dell'albero dei cammini minimi, ogni volta che aggiorniamo il vettore delle distanze, memorizziamo anche il nodo precedente da cui siamo arrivati.

⇒ soluzione: `geodetics.cpp` (93 SLOC)

⇒ complessità:  $O((M + N) \log N)^2$

⇒ 70 punti

---

<sup>2</sup>Analisi di complessità per varie implementazioni di una coda con priorità:  
[https://judge.science.unitn.it/slides/asd17/sol\\_prog1.pdf](https://judge.science.unitn.it/slides/asd17/sol_prog1.pdf)

Se il grafo in input è tale che possa esistere **più di un percorso di lunghezza minima** tra Powarts e gli altri nodi, il problema è più difficile da risolvere:

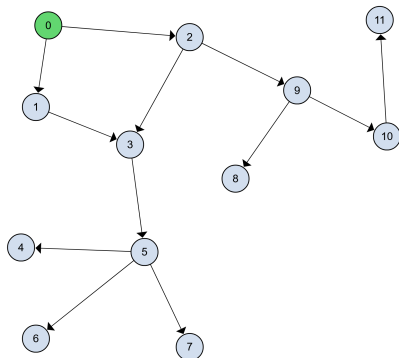
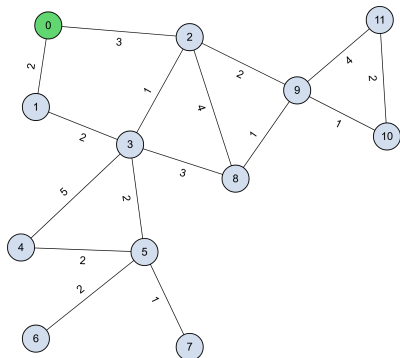
- ▶ se esiste più di un percorso di lunghezza minima tra Powarts e un altro nodo, l'albero dei cammini minimi radicato in Powarts non è unico.
- ▶ l'unione di tutti gli alberi dei cammini minimi radicati in Powarts dà origine a un DAG<sup>3</sup> dei cammini minimi.

---

<sup>3</sup>Directed Acyclic Graph



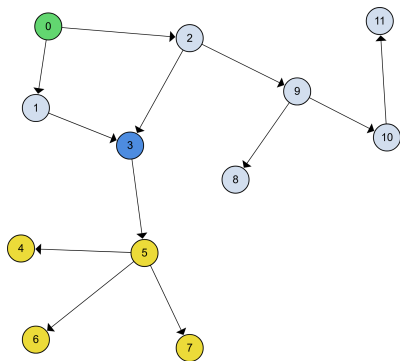
# ESEMPIO



L'unione di tutti gli alberi dei cammini minimi radicati in Powarts dà origine a un DAG dei cammini minimi.

## DEFINIZIONE

Dato un nodo sorgente  $S$ , un nodo  $D$  è **dominator** di un nodo  $N$  se **ogni percorso** da  $S$  a  $N$  deve passare per  $D$ .



- ▶ il nodo 3 è dominator dei nodi {3, 4, 5, 6, 7}.
- ▶ il nodo 5 è dominator dei nodi {5, 4, 6, 7}.

Se il grafo in input è tale che possa esistere **più di un percorso di lunghezza minima** tra Powarts e gli altri nodi:

- ▶ calcoliamo il DAG  $G$  dei cammini minimi;
- ▶ data la radice  $P$  di  $G$ , troviamo la città  $U$  tale che  $U \neq P$  e che  $U$  sia dominator di più nodi di qualsiasi altro nodo  $V \neq P$ .

Per trovare i nodi dominati da un certo nodo  $U$ , procediamo in questo modo:

- ▶ inizializziamo un vettore di interi *dominator* di  $|V|$  elementi, inizialmente impostati a un valore impossibile *NONE*;
- ▶ dato che non vogliamo considerare  $P$  come nodo da attaccare, per ogni vicino  $U$  di  $P$  diciamo che  $dominator[U] = U$ ;
- ▶ visitiamo il grafo  $G$  **in ordine topologico**.

Sia  $S$  uno stack di nodi in ordine topologico per il grafo  $G$ . Per ogni nodo  $U$  estratto dallo stack  $S$ , vengono visitati i suoi nodi adiacenti. Per ogni nodo adiacente  $V$  si distinguono due casi:

- ▶  $V$  non è mai stato visto prima. In questo caso, impostiamo  $dominator[V] = dominator[U]$ ;
- ▶  $V$  è già stato visto. Questo significa che  $dominator[V] \neq NONE$ . Si distinguono due ulteriori casi:
  - ▶ se  $dominator[V] \neq dominator[U]$ , significa che il nodo  $V$  è raggiungibile da **due cammini minimi aventi come Lowest Common Ancestor<sup>4</sup> la radice  $P$** , e quindi impostiamo  $dominator[V] = V$ .
  - ▶ altrimenti, se  $dominator[V] = dominator[U]$  significa che i due cammini minimi che raggiungono  $V$  hanno come Lowest Common Ancestor un nodo che non è la radice  $P$ , e quindi dipendono da esso.

---

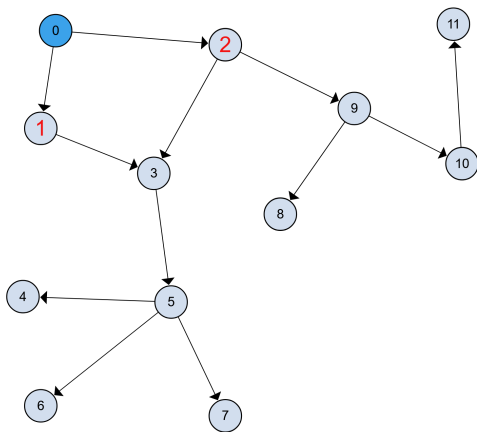
<sup>4</sup>[https://en.wikipedia.org/wiki/Lowest\\_common\\_ancestor](https://en.wikipedia.org/wiki/Lowest_common_ancestor)

```
int powarts(vector<vector<int>> &dag, stack<int> &top_sort)
vector<int> dominated_nodes(dag.size(), 0);
vector<int> dominator(dag.size(), NONE);

for(int adj : dag[top_sort.top()]){
    dominator[adj] = adj;
    dominated_nodes[adj]++;
}
top_sort.pop();
```

```
while(!top_sort.empty()){
    int u = top_sort.top();
    top_sort.pop();
    for(int v : dag[u]){
        if(dominator[v] == NONE){
            dominator[v] = dominator[u];
            dominated_nodes[dominator[u]]++;
        }else if(dominator[v] != dominator[u] &&
            dominator[v] != v){
            dominated_nodes[dominator[v]]--;
            dominator[v] = v;
            dominated_nodes[v]++;
        }
    }
}
```

# ESEMPIO

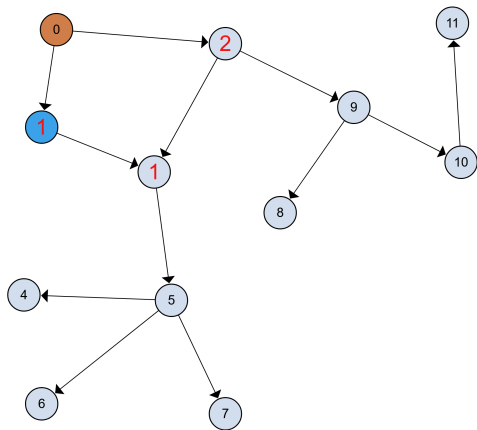


► Nodo corrente: 0

top\_sort = {0, 1, 2, 9, 8, 10, 11, 3, 5, 4, 6, 7}



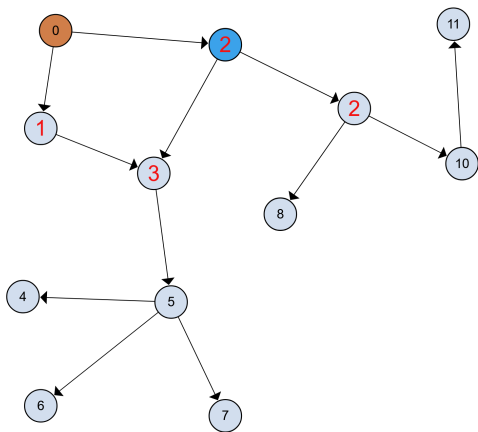
# ESEMPIO



► Nodo corrente: 1

top\_sort = {1, 2, 9, 8, 10, 11, 3, 5, 4, 6, 7}

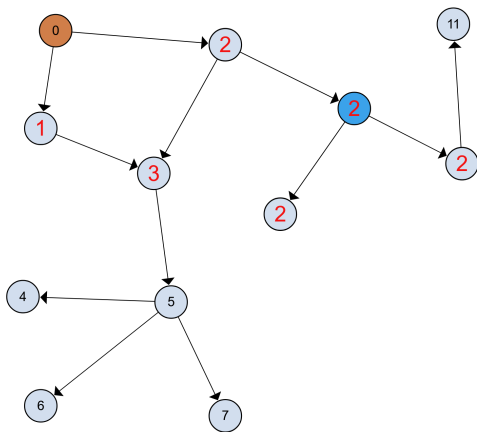
# ESEMPIO



► Nodo corrente: 2

`top_sort = {2, 9, 8, 10, 11, 3, 5, 4, 6, 7}`

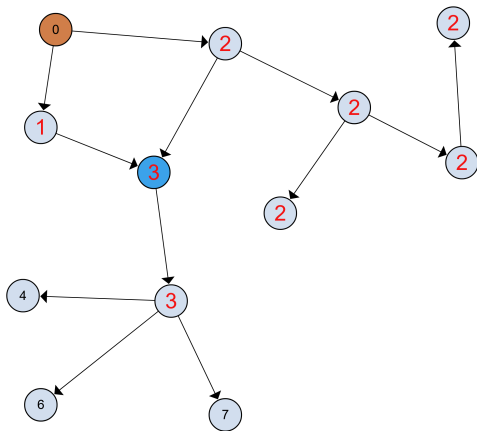
# ESEMPIO



► Nodo corrente: 9

`top_sort = {9, 8, 10, 11, 3, 5, 4, 6, 7}`

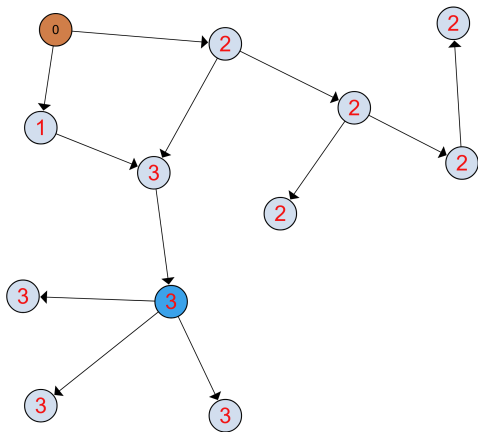
# ESEMPIO



► Nodo corrente: 3

`top_sort = {3, 5, 4, 6, 7}`

# ESEMPIO



► Nodo corrente: 5

`top_sort = {5, 4, 6, 7}`

- ⇒ soluzione: `powarts.cpp` (122 SLOC)
- ⇒ complessità:  $O((M + N) \log N)$
- ⇒ 100 punti